## 画像情報処理 演習課題(2012/12/21)

1. 以下の二値画像について、4-近傍型のオイラー数を計算したい. 以下の指示に従い下線部を埋めよ.

● a の二値画像の1の領域について、左右2連接を全て○で囲み、その総数を求めよ. また、b (a と同じ画像) については上下2連接を全て○で囲み、その総数を求めよ.

	0	1	0	0	0	0	0	0
	1	1	1	1	1	1	1	0
	0	1	0	1	0	0	1	1
	0	1	0	1	1	1	1	0
	0	1	1	0	1	1	0	1
	0	1	1	1	1	0	1	1
	0	0	0	1	0	0	1	1
a	0	0	0	0	0	0	0	0

	0	1	0	0	0	0	0	0
	1	1	1	1	1	1	1	0
	0	1	0	1	0	0	1	1
	0	1	0	1	1	1	1	0
	0	1	1	0	1	1	0	1
	0	1	1	1	1	0	1	1
	0	0	0	1	0	0	1	1
b	0	0	0	0	0	0	0	0

左右2連接の個数

上下2連接の個数\_\_\_\_

•  $c(a \land b \mid b)$  について、4連接(田の字)を $\bigcirc$ で囲み、4連接と1の画素の総数を求めよ.

0	1	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	0
0	1	0	1	0	0	1	1
0	1	0	1	1	1	1	0
0	1	1	0	1	1	0	1
0	1	1	1	1	0	1	1
0	0	0	1	0	0	1	1
0	0	0	0	0	0	0	0

4連接の個数

1の画素の数\_\_\_\_

● 連接数の加減算

により,オイラー数は になる.

● d (a と同じ) について,連結領域(4-近傍型)を線で囲み,また,穴の領域(1の領域を 4-近傍型で考えると,0の領域の連結は8-近傍型で考えねばならないことに注意)を1つずつ線で囲め.そして,連結領域の個数と,穴の個数を求めよ.(オイラー数は,連結領域数-穴の数になっているか確認!)

	0	1	0	0	0	0	0	0
	1	1	1	1	1	1	1	0
	0	1	0	1	0	0	1	1
	0	1	0	1	1	1	1	0
	0	1	1	0	1	1	0	1
	0	1	1	1	1	0	1	1
	0	0	0	1	0	0	1	1
J	0	0	0	0	0	0	0	0

連結領域の数

穴の数

連結領域の数-穴の数\_\_\_\_

2. フィルタ処理のオペレータについて、関連するものどうしを線で結べ、

ラプラシアン

平滑化

縦微分

ソーベル

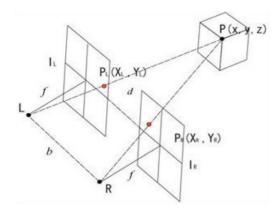
縦エッジのみ検出

任意方向エッジを検出

画像をぼかす

横エッジのみ検出

3. 以下のステレオカメラにおいて、点Pの座標(x,y,z)を求めたい. 下線部を埋めよ.



$$x = \frac{x_L + x_R}{2} \frac{L}{x_L - x_R}$$
$$y = y_L \frac{L}{x_L - x_R}$$
$$z = f \frac{L}{x_L - x_R}$$

- カメラのパラメータとして、焦点距離 f=10mm、撮像素子の大きさを縦・横ともに 10mm、画像のサイズ(画素数)が  $1000\times1000$  画素であるとし、画像中心(点 L と点 R から画像面  $I_L$ 、 $I_R$  へ下ろした垂線の足)は画像の中心であるとする。また、画像の画素位置は左上が(0,0)であるとし、座標軸は X 座標の正が図の右下方向、Y 座標の正が上方向、Z 座標の+が奥行き(右上)方向であるとする(つまり上図で点  $P_L$  は第 1 象限、 $P_R$  は第 2 象限にあり、点  $P_R$  の Z 座標は正である)。
- 今, 点 P が画像  $I_L$ において画素位置(800,300)に、また画像  $I_R$ において画素位置(300,300)に映っているとする. このとき、それぞれの像の位置は、画像中心から mm 単位で測ったとき、 $P_L(x_L,y_L)$ 、 $P_R(x_R,y_R)$ はそれぞれ  $P_L(\underline{\hspace{1cm}},\underline{\hspace{1cm}})$ 、 $P_R(\underline{\hspace{1cm}},\underline{\hspace{1cm}})$  である.

- (発展課題)上の数式で、点 P の位置を計算できるが、この座標の原点は上図のどこだろうか? 図中に示せ.
- (発展課題)上の図中の3つの数式を、図から導出せよ、